
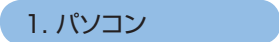


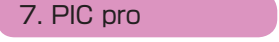

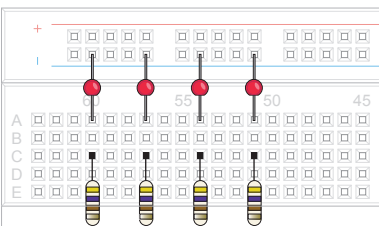
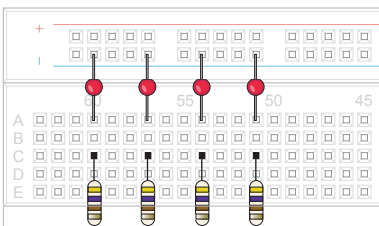
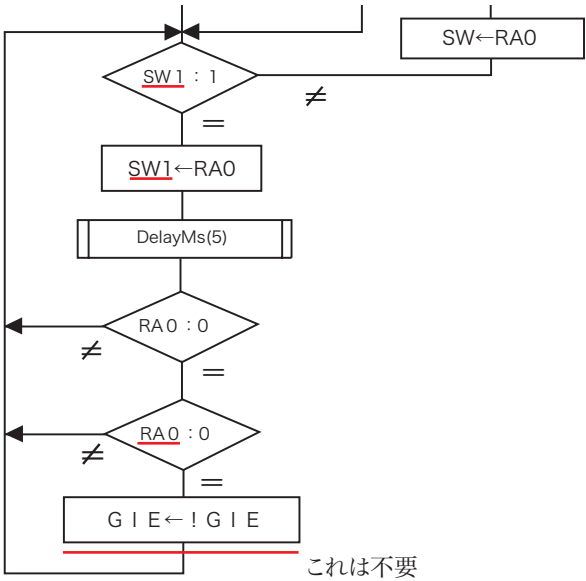
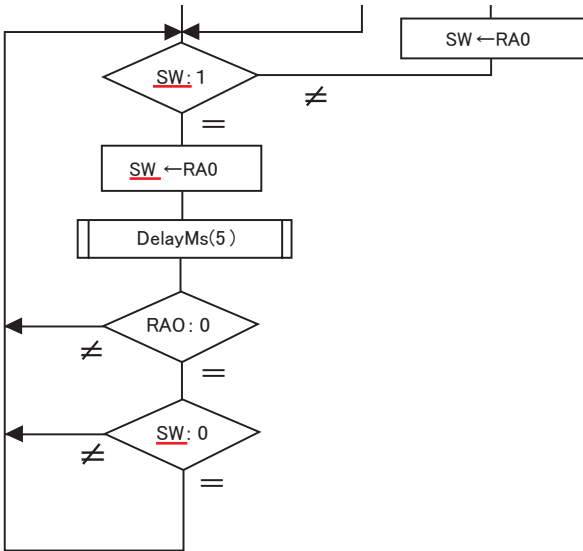
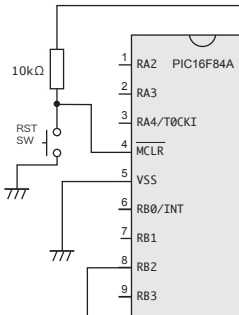
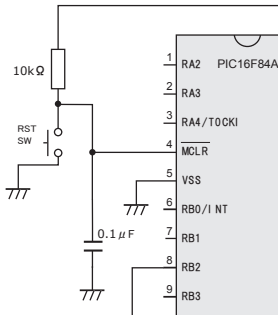


ページ	誤	正
P8	文字が表示されていない 1つめ 	
P8	文字が表示されていない 5つめ 	
P8	最下段に1つ追加	 HEX ファイルを読み込み、PIC に書き込む「PIC ライティングソフト」です。本キットとは別売りの「PIC ライターセット」に含まれています。
P9	以下のように訂正	
P18	① 「PIC PROGRAMMER」に付属のCD-ROM をパソコンに挿入し、CD-ROM > usb_ft232.ZIP をデスクトップにコピーし、解凍します。	解凍済みのファイルを配布しており、解凍作業は不要です。
P34	<pre>02  __CONFIG(0xffff7);</pre>	<pre>02  __CONFIG(0xffff2);</pre>
P35	④ [Project] で[Build All] を選ぶと、コンパイルが開始されます。	④ [Project] で[Build] を選ぶとコンパイルが開始されます。
P35	*プログラムが正しく書かれていれば最後に「BUILD SUCCEEDED」と出ますが、...	*プログラムが正しく書かれていればエラーは表示されませんが、...
P35	「__CONFIG(0xffff7);」の最初は「_」が半角2つですよ。	「__CONFIG(0xffff2);」の最初は半角の「_」が2つですよ。
P35	コードに誤りが見つかったら、修正してもう一度[Build All] を選択しましょう。 これを「BUILD SUCCEEDED」の表示が出るまで繰り返します。	コードに誤りが見つかったら、修正してもう一度[Build] し直しましょう。 これを「Error」表示が出なくなるまで繰り返します。
P39 P40 P44	<pre>02  __CONFIG(0xffff7);</pre>	<pre>02  __CONFIG(0xffff2);</pre>
P59	実体配線図左上のLEDの向きが上下逆 	

ページ	誤	正																																																																								
P92	<p>⑧ ② で開いたフォルダ[<u>delay</u>] に、「C ファイル」と表示されたファイル「<u>delay</u>」があるので、コピーします。コピーしたら、フォルダ[<u>delay</u>] は、閉じてかまいません</p>	<p>⑧ ③ で開いたフォルダ[<u>delay</u>] に、「C ファイル」と表示されたファイル「<u>delay</u>」があるので、コピーします。コピーしたら、フォルダ[<u>delay</u>] は、閉じてかまいません</p>																																																																								
P93	<p>⑨ ④ で表示されている「Test.mcw」内の [Source Files] を右クリックします</p>	<p>⑨ ⑤ で表示されている「Test.mcw」内の [Source Files] を右クリックします</p>																																																																								
P116	<p>そう、同じ数を足すか、2 倍するのです。2 進数ですから「1 + 1」でも「1 × <u>1</u>」でも答えは2 になって桁が繰り上がります。</p>	<p>そう、同じ数を足すか、2 倍するのです。2 進数ですから「1 + 1」でも「1 × <u>2</u>」でも答えは2 になって桁が繰り上がります。</p>																																																																								
P125	<p>02 <u>__CONFIG(0xffff7);</u></p>	<p>02 <u>__CONFIG(0xffff2);</u></p>																																																																								
P155	<table border="1" data-bbox="264 707 839 1160"> <thead> <tr> <th>PS <u>0</u></th> <th>PS 1</th> <th>PS <u>2</u></th> <th>分周比</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>2 倍</td></tr> <tr><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>4 倍</td></tr> <tr><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>8 倍</td></tr> <tr><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>16 倍</td></tr> <tr><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>32 倍</td></tr> <tr><td>1</td><td>0</td><td>1</td><td>64 倍</td></tr> <tr><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>128 倍</td></tr> <tr><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>256 倍</td></tr> </tbody> </table>	PS <u>0</u>	PS 1	PS <u>2</u>	分周比	0	0	0	2 倍	0	0	1	4 倍	0	1	0	8 倍	0	1	1	16 倍	1	0	0	32 倍	1	0	1	64 倍	1	1	0	128 倍	1	1	1	256 倍	<table border="1" data-bbox="943 707 1517 1160"> <thead> <tr> <th>PS <u>2</u></th> <th>PS 1</th> <th>PS <u>0</u></th> <th>分周比</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>2 倍</td></tr> <tr><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>4 倍</td></tr> <tr><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>8 倍</td></tr> <tr><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>16 倍</td></tr> <tr><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>32 倍</td></tr> <tr><td>1</td><td>0</td><td>1</td><td>64 倍</td></tr> <tr><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>128 倍</td></tr> <tr><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>256 倍</td></tr> </tbody> </table>	PS <u>2</u>	PS 1	PS <u>0</u>	分周比	0	0	0	2 倍	0	0	1	4 倍	0	1	0	8 倍	0	1	1	16 倍	1	0	0	32 倍	1	0	1	64 倍	1	1	0	128 倍	1	1	1	256 倍
PS <u>0</u>	PS 1	PS <u>2</u>	分周比																																																																							
0	0	0	2 倍																																																																							
0	0	1	4 倍																																																																							
0	1	0	8 倍																																																																							
0	1	1	16 倍																																																																							
1	0	0	32 倍																																																																							
1	0	1	64 倍																																																																							
1	1	0	128 倍																																																																							
1	1	1	256 倍																																																																							
PS <u>2</u>	PS 1	PS <u>0</u>	分周比																																																																							
0	0	0	2 倍																																																																							
0	0	1	4 倍																																																																							
0	1	0	8 倍																																																																							
0	1	1	16 倍																																																																							
1	0	0	32 倍																																																																							
1	0	1	64 倍																																																																							
1	1	0	128 倍																																																																							
1	1	1	256 倍																																																																							
P155	<p>プログラムではPS0 ~ PS1 まで「1」を設定していますから、現在の状態では…</p>	<p>プログラムではPS0 ~ PS2 まで「1」を設定していますから、現在の状態では…</p>																																																																								
P171	<p>課題の文章 これまでのプログラムで動作が不安定なものがあれば、<u>チャタリング</u>を施してみましよう。</p>	<p>これまでのプログラムで動作が不安定なものがあれば、<u>チャタリング対策</u>を施してみましよう。</p>																																																																								
P173	 <p>これは不要</p>																																																																									

ページ	誤	正
P187	29 }	プログラム中の29行目は不要
P202	<p>PIC 4番ピンを0.1<math>\mu</math>Fのコンデンサを通してGNDに接地</p> 	
P217	<p>ただし、チェックできるピンは決まっています、<u>P</u>B4 ~ RB7 までの4本。</p>	<p>ただし、チェックできるピンは決まっています、<u>R</u>B4 ~ RB7 までの4本。</p>